Rec'd PST/PTO 25 MAY 2005

(12) NACH DEM VERTRAC R DIE INTERNATIONALE ZUSAMMENARBE IF DEM GEBIET DES PATENTWESENS-(PCT) VERÖFFENTLICHTE INTERNATIONALE IELDUNG

(19) Weltorganisation für geistiges Eigentum Internationales Büro



1 (111) BILLER II TERRI II TERRI 1111 BILLER BERLI 1111 BILLER II BILLER II 1111 BILLER II II II II II II II I

(43) Internationales Veröffentlichungsdatum 17. Juni 2004 (17.06.2004)

PCT

(10) Internationale Veröffentlichungsnummer WO 2004/051245 A2

G01N 27/00 (51) Internationale Patentklassifikation7:

- (21) Internationales Aktenzeichen: PCT/DE2003/003951
- (22) Internationales Anmeldedatum:

28. November 2003 (28.11.2003)

(25) Einreichungssprache:

Deutsch

(26) Veröffentlichungssprache:

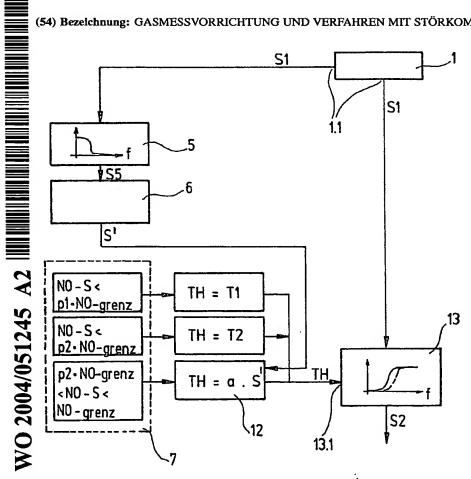
Deutsch

- (30) Angaben zur Priorität: 102 55 704.7 29. November 2002 (29.11.2002)
- (71) Anmelder (für alle Bestimmungsstaaten mit Ausnahme von US): PARAGON AG [DE/DE]; Schwalbenweg 29, 33129 Delbrück (DE).

- (72) Erfinder; und
- (75) Erfinder/Anmelder (nur für US): INGRISCH, Kurt [DE/DE]; Wichernstr. 18, 72762 Reutlingen (DE). NIE-MANN, Markus [DE/DE]; Auf dem Gehren 20, 66701 Beckingen (DE). HAMM, Gerald [DE/DE]; Krokusstr. 8, 71083 Herrenberg (DE).
- (74) Anwalt: SPALTHOFF & LELGEMANN; Postfach 34 02 20, 45074 Essen (DE).
- (81) Bestimmungsstaaten (national): AE, AG, AL, AM, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BR, BY, BZ, CA, CH, CN, CO, CR, CU, CZ, DK, DM, DZ, EC, EE, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, HR, HU, ID, IL, IN, IS, JP, KE, KG, KP, KR, KZ, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LV, MA, MD, MG, MK, MN, MW, MX, MZ, NO, NZ, OM, PH, PL, PT, RO, RU, SC, SD, SE, SG, SK, SL, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, YU, ZA, ZM, ZW.

[Fortsetzung auf der nächsten Seite]

- (54) Title: GAS MEASURING DEVICE AND METHOD WITH COMPENSATION OF DISTURBANCES
- (54) Bezeichnung: GASMESSVORRICHTUNG UND VERFAHREN MIT STÖRKOMPENSATION



- (57) Abstract: Disclosed is a, gas measuring device which comprises... compensation of disturbances and offers high accuracy of measurement immediately after being activated. Said gas measuring device is provided with a gas sensor (1) for generating a measuring signal (S1) that depends on the gas concentration and can have a spurious component while a high-pass filter (13) having an adjustable limiting frequency is mounted downstream of said gas sensor (1). The limiting frequency can be predefined according to the spurious component by means of a selection unit.
- (57) Zusammenfassung: Die erfindungsgemäße Gasmessvorrichtung mit Störkompensation liefert umgehend nach dem sie in Betrieb genommen wurde, eine hohe Messgenauigkeit. Dazu umfasst die Gasmessvorrichtung einen Gassensor (1) zum Erzeugen eines von der Gaskonzentration abhängigen Messsignals (S1), welches einen Störanteil aufweisen kann, dem ein Hochpassfilter (13) mit einstellbarer Grenzfrequenz nachgeschaltet ist. Die Grenzfrequenz ist dabei mittels einer Auswahleinheit abhängig vom Störanteil vorgebbar.

(84) Bestimmungsstaaten (regional): ARIPO-Patent (BW, GH, GM, KE, LS, MW, MZ, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), eurasisches Patent (AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), europäisches Patent (AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HU, IE, IT, LU, MC, NL, PT, RO, SE, SI, SK, TR), OAPI-Patent (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

Veröffentlicht:

 ohne internationalen Recherchenbericht und erneut zu veröffentlichen nach Erhalt des Berichts

Zur Erklärung der Zweibuchstaben-Codes und der anderen Abkürzungen wird auf die Erklärungen ("Guidance Notes on Codes and Abbreviations") am Anfang jeder regulären Ausgabe der PCT-Gazette verwiesen.

Gasmessvorrichtung und Verfahren mit Störkompensation

10

15

Technisches Gebiet

Die Erfindung betrifft eine Gasmessvorrichtung mit Störkompensation gemäß dem Oberbegriff des Patent-anspruches 1 und ein Verfahren mit Störkompensation gemäß dem Oberbegriff des Patentanspruches 10.

Stand der Technik

20

Zur Messung der Gaskonzentration und zwar insbesondere der Konzentration von Kohlenmonoxid CO, Stickoxid NO und Kohlenwasserstoffen CxHy werden im Automobilbereich wegen der geringen Kosten Halbleitersensoren eingesetzt. Die Mehrzahl der Halbleitersensoren sind Leitfähigkeitssensoren auf der Basis von SnO2. Das Messergebnis kann beispielsweise dazu dienen, eine Umluftklappe im einem Kraftfahrzeug zu öffnen oder zu schließen.

30

25

Die oben genannten Sensoren zeichnen sich neben den geringen Kosten auch durch eine gute Empfindlichkeit für das zu messende Gas aus. Nachteilhafter-

15

20

25

weise weisen sie aber auch eine Reihe von Quereffekte auf, welche die Signalauswertung erschweren. Reduzierende Gase, wie beispielsweise Kohlenmonoxid, verursachen eine Erhöhung der Leitfähigkeit des Halbleitersensors. Oxidierende Gase, wie beispielsweise Stickstoffdioxid, verursachen hingegen eine Verringerung der Leitfähigkeit des Halbleitersensors. Zudem führt die starke Adsorption von Wasser an der Oberfläche des SnO2-Halbleitersensors zu einem störenden Quereffekt. Das gebundene Wasser erhöht die Leitfähigkeit der gassensitiven SnO2-Schicht signifikant. Die von der sensitiven SnO2-Schicht adsorbierte Menge an Wasser ist in erheblichem Maße von der Temperatur abhängig. Damit ist auch die Änderung der Leitfähigkeit der Schicht stark temperaturabhängig. Bei einer Temperatur unterhalb von 200 °C werden vom Halbleitersensor wesentlich größere Mengen an Wasser gebunden als bei höheren Temperaturen. Die adsorbierte Wassermenge lässt sich mittels einer TDS-Messung nachweisen. Nach einer gewissen Zeit stellt sich ein von der Temperatur abhängiges Gleichgewicht zwischen adsorbiertem und desorbiertem Wasser ein. Bei einem Temperaturwechsel liegt die Zeitkonstante bis zum Erreichen eines neuen Gleichgewichts zwischen wenigen Minuten und einigen Stunden. Die Zeitkonstante hängt dabei von den vorherigen Umgebungsbedingungen ab.

30 Dieser Effekt tritt insbesondere in der Phase nach dem Einschalten oder in Betrieb nehmen des Halbleitersensors besonders störend in Erscheinung.

Wird der Sensor bei Umgebungstemperatur über mehrere Wochen gelagert, stellt sich im Verlauf dieser Zeit das für diese Temperatur geltende Gleichgewicht an Sättigung zwischen adsorbiertem und desorbiertem Wasser ein. Dieses Gleichgewicht wird im folgenden auch als Sättigungsgleichgewicht bezeichnet. Um mit dem Sensor Gasmessungen durchführen zu können, wird der Sensor auf eine Betriebstemperatur von ca. 330 °C gebracht. Die gegenüber der Lagertemperatur erhöhte Temperatur von 330 °C führt da-10 zu, dass solange Wasser desorbiert wird, bis sich ein neues Sättigungsgleichgewicht gebildet hat. Dies hat während dieser Zeit zur Folge, dass die Leitfähigkeit kontinuierlich sinkt, auch wenn die Gaskonzentration konstant bleibt. Die daraus resul-15 tierende Abnahme der Leitfähigkeit korreliert mit einer Leitfähigkeitsänderung, wie sie von einem großen Anstieg der NO-Konzentration hervorgerufen wird.

20

Dies hat zur Folge, dass die Messung der NO-Konzentration während der Zeit, während der sich ein neues Sättigungsgleichgewicht einstellt, mit einem erheblichen Messfehler behaftet ist.

25

Darstellung der Erfindung

Die erfindungsgemäße Gasmessvorrichtung mit Störkompensation mit den in Patentanspruch 1 angegebenen Merkmalen bietet gegenüber dem Stand der Technik den Vorteil einer hohen Messgenauigkeit und
zwar umgehend nachdem die Gasmessvorrichtung in Betrieb genommen wurde, das heißt nachdem sie einge-

schaltet wurde. Dies wird dadurch erreicht, dass die Gasmessvorrichtung mit Störkompensation einen Gassensor zum Erzeugen eines gaskonzentrationsabhängigen Messsignals, welches einen Störanteil aufweisen kann, umfasst. Dem Gassensor ist ein Hochpassfilter mit einstellbarer Grenzfrequenz nachgeschaltet. Die Grenzfrequenz ist dabei mittels einer Auswahleinheit abhängig vom Störanteil vorgebbar.

- Das erfindungsgemäße Verfahren zur Gasmessung mit 10 Störkompensation mit den in Patentanspruch 10 angegebenen Merkmalen hat gegenüber dem Stand der Technik den Vorteil, dass die Messung bereits unmittelbar nach dem Einschalten der Gasmesseinrichtung mit hoher Genauigkeit erfolgen kann. Das Verfahren 15 weist dazu folgende Schritte auf. Mittels eines Gassensors wird ein von der Gaskonzentration abhängiges Messsignal erzeugt, welches einen Störanteil aufweisen kann. Anschließend wird das Messsignal mittels eines Hochpassfilters mit einstellbarer 20 Grenzfrequenz gefiltert, wobei die Grenzfrequenz von einer Auswahleinheit abhängig vom Störanteil vorgegeben wird.
- 25 Vorteilhafte Weiterbildungen der Erfindung ergeben sich aus den in den abhängigen Patentansprüchen angegebenen Merkmalen.
- So ist in einer Weiterbildung der Erfindung ein 30 Tiefpassfilter vorgesehen, das zwischen die Auswerteeinheit und den Gassensor geschaltet ist.

In einer Weiterbildung der Erfindung ist eine Recheneinheit zwischen die Auswerteeinheit und das Tiefpassfilter geschaltet. Die Recheneinheit ist zur Berechnung der Steigung eines vom Tiefpassfilter stammenden Filterausgangssignals vorgesehen.

In einer zusätzlichen Weiterbildung der Erfindung ist die Auswahleinheit ausgangsseitig mit einem Steuereingang des Hochpassfilters verbunden und derart ausgebildet, dass damit anhand der Steigung des Filterausgangssignals ein Wert auswählbar ist, mittels welchem die Grenzfrequenz des Hochpassfilters einstellbar ist.

In einer Ausführungsform der erfindungsgemäßen Gasmessvorrichtung ist die Auswahleinheit derart ausgebildet, dass damit ein erster Filterwert vorgebbar ist, wenn die Differenz zwischen dem Sensorwert und einem Sollwert einen Grenzwert überschreitet. Zudem ist ein zweiter Filterwert vorgebbar, wenn die Differenz zwischen dem Sensorwert und dem Sollwert innerhalb eines bestimmten Bereichs liegt. Schließlich ist ein dritter Filterwert vorgebbar, wenn der Sensorwert dem Sollwert entspricht.

In einer weiteren Ausführungsform der erfindungsge-25 mäßen Gasmessvorrichtung sind der erste, der zweite und der dritte Filterwert Zeitkonstanten.

Vorteilhafter Weise ist bei der erfindungsgemäßen Gasmessvorrichtung dem Hochpassfilter ein Komparator nachgeschaltet. Damit kann das gefilterte Signal mit einem Schwellenwert verglichen werden.

Bei einer Weiterbildung der erfindungsgemäßen Gasmessvorrichtung ist der Gassensor ein SnO2-Gassensor.

5 Schließlich kann bei einer weiteren Ausführungsformen der erfindungsgemäßen Gasmessvorrichtung der Gassensor derart ausgebildet sein, dass damit Stickoxid messbar ist.

10

Kurze Beschreibung der Zeichnungen

Im folgenden wird die Erfindung anhand von drei Figuren weiter erläutert.

15

- Figur 1 zeigt in Form eines Signalflussdiagrammes die prinzipielle Vorgehensweise zur Kompensation der Störung.
- 20 Figur 2 zeigt in Form eines Blockdiagramms den prinzipiellen Aufbau der erfindungsgemäßen Gasmessvorrichtung.
- Figur 3 zeigt den Verlauf mehrerer Signale, wie sie 25 bei der erfindungsgemäßen Gasmessvorrichtung auftreten können.

Wege zur Ausführung der Erfindung

30

In Figur 1 ist der prinzipielle Verlauf des Signalflusses der Gasmessvorrichtung gezeigt. Ein NO-Sensor 1 liefert an seinem Ausgang 1.1, im folgenden auch als Sensorausgang bezeichnet, ein Sensor-

10

15

signal S1, welches neben der gemessenen Gaskonzentration auch einen Störanteil, bedingt durch eine Verschiebung des Sättigungsgleichgewichts, aufweisen kann. Das Sensorsignal S1 wird mittels einer Einlaufkompensation 2 dahingehend ausgewertet, ob ein durch Desorbtion bedingter Störsignalanteil vorhanden und gegebenenfalls wie hoch dieser ist. Gegebenenfalls wird der Störsignalanteil im Sensorsignal S1 kompensiert. Am Ausgang der Einlaufkompensation 2.2 liegt ein vom Störsignalanteil befreites Sensorsignal S2 an, welches mit einem Schwellenwert verglichen wird. Dazu ist die Schwellenwert-Auswertung 3 vorgesehen. Am Ende liegt ein Steuersignal in Form eines Schaltsignals 4 vor, das eine, in den Figuren nicht dargestellte Umluftklappe steuert.

Der Aufbau der Einlaufkompensation 2 wird in Figur 2 in Form eines weiteren Blockdiagramms gezeigt. Der NO-Sensor 1 ist ausgangsseitig mit einem Tief-20 pass 5 verbunden, welcher das Sensorsignal S1 filtert. Das Tiefpassfilter 5 weist eine Zeitkonstante tv auf. Am Ausgang des Tiefpasses 5 liegt das gefilterte Sensorsignal S5 an. Das gefilterte Sensorsignal S5 wird mittels einer Recheneinheit 6 wei-25 terverarbeitet. Dazu wird aus dem gefilterten Sensorsignal S5 die Steigung S' berechnet. Anschlie-Bend wird die Steigung S' einer Einheit 12 zur Vorgabe einer Zeitkonstante TH zugeführt. Die Einheit 12 zur Vorgabe der Zeitkonstante TH berechnet aus 30 derer Steigung S' und einem Parameter a die Zeitkonstante TH. Falls sich aus dem Sensorsignal S1 des NO-Sensors 1 eine Zeitkonstante TH berechnet, welche derjenigen Zeitkonstante im Normalbetrieb

10

15

20

25

30

entspricht, wird diese dem Hochpassfilter 13 über dessen Steuereingang 13.1 zugeführt. Das ist der Fall, wenn der Leitwert NO-S des Sensors 1 zwischen p2*NO-Grenz und NO-Grenz liegt. Dies wird mittels einer Entscheidungseinheit 7 festgestellt.

Falls mittels der Entscheidungseinheit 7 jedoch festgestellt wird, dass die Differenz des aktuellen Leitwerts des NO-Sensors 1 gegenüber einem Grenzwert NO-Grenz zu groß ist, das heißt der Leitwert NO-S des Sensors 1 ist kleiner als pl*NO-Grenz, wird auf den Steuereingang 13.1 des Hochpasses 13 die Zeitkonstante TH = T1 geschaltet. Dies ist ausschließlich zu Beginn des Einlaufvorgangs des Sensors 1 der Fall. In diesem Fall ist mit einer großen Steigung S' des Sensorsignals S1 zu rechnen. Da bei der Inbetriebnahme des Sensors 1 noch keine Daten über den Verlauf des Signals S1 bis zum Erreichen des Sättigungsgleichgewichts vorliegen, wird abhängig von der Differenz zwischen dem Leitwert des NO-Sensors 1 und dem Grenzwert NO-Grenz mit einer festen, aus der Erfahrung gewonnen Grenzfrequenz gestartet. Die Werte sind in einer Tabelle, im folgenden auch als Look-up-Tabelle bezeichnet, hinterlegt. Sie werden abhängig von der aktuellen Differenz während des Einlaufvorgangs aktualisiert. T1 und T2 werden systembedingt angepasst.

Falls die Differenz des aktuellen Leitwerts des NO-Sensors 1 gegenüber dem Grenzwert NO-Grenz klein ist, das heißt der Leitwert NO-S des Sensors 1 ist kleiner als p2*NO-Grenz, wird die Zeitkonstante TH = T2 auf den Steuereingang 13.1 des Hochpasses 13 gelegt. Aus der Steigung S' des gefilterten Sensor-

signals S5 kann die Störamplitude des Signals S2 nach dem Hochpassfilter 13 abgeschätzt werden. Die Zeitkonstante TH für den Hochpass 13 wird so eingestellt, dass eine definierte begrenzte Störamplitude des Signals S2 am Ausgang des Hochpassfilters 13 auftritt. Die Störamplitude wird so gewählt, dass eine mit dem Signal S2 steuerbare Umluftklappe nicht unbeabsichtigt geschlossen wird.

10 Der Einlaufvorgang des Sensors 1 ist ein monotoner Vorgang, der dann beendet ist, wenn das Sättigungsgleichgewicht, also das Gleichgewicht zwischen Adsorption und Desorbtion des Wassers durch den NO-Sensor 1 erreicht ist.

15

Die Signalform des logarithmierten Widerstands Inc lässt sich ab dem Einschaltzeitpunkt in erster Näherung durch die Funktion

20 Inc =
$$a \cdot (1 - e^{\frac{t}{1}}) + b$$

darstellen, wobei

t die Zeit,

a ein experimenteller Parameter und der Übertra-25 gungsfaktor zwischen der Steigung S' und der Grenzfrequenz,

b ein experimenteller Parameter und

T ein experimenteller Parameter ist.

Das Messsignal weist einen Nutzsignalanteil und einen Störsignalanteil auf, wobei letzterer, bedingt durch die Desorbtion von Wasser, die Charakteristik einer PT1-Sprungfunktion hat. Unter PT1 wird ein

Verzögerungsglied erster Ordnung verstanden. Im Frequenzspektrum dieser Sprungfunktion herrschen zu Beginn hohe Frequenzanteile vor, die mit zunehmender Zeit abnehmen und verschwinden.

5

10

15

20

25

30

Der Störsignalanteil, im Folgenden auch als Störsignal bezeichnet, welcher durch die Desorbtion von Wasser bedingt ist, lässt sich daher zu Beginn durch das Hochpassfilter 13 mit einer geeignet hoch gewählten Grenzfrequenz für eine bestimmte Zeitdauer unterdrücken. Bei fortschreitendem Einlaufvorgang nehmen die hohen Frequenzanteile im Störsignal ab. Dem wird durch eine kontinuierliche Absenkung der Grenzfrequenz des Hochpassfilters 13 Rechnung getragen. Sobald ein Gleichgewicht zwischen Adsorption und Desorbtion erreicht ist, bleibt die Grenzfrequenz des Hochpassfilters 13 konstant und das anfangs gedämpfte Messsignal, welches nun ein reines Nutzsignal ist, kommt voll zur Geltung. Das am Ausgang des Hochpasses 13 abgreifbare Signal dient zur Steuerung der Umluftklappe.

Um die Grenzfrequenz für den Hochpass 13 dynamisch anpassen zu können, wird die näherungsweise Kenntnis über das Einlaufen des NO-Sensors 1 herangezogen.

Nach längerem Betrieb des NO-Sensors 1, ohne dass dieser dem zu messenden Gas ausgesetzt ist, stellt sich eine Leitfähigkeit ein, die mit NO-Grenz bezeichnet wird. Die Leitfähigkeit NO-Grenz stellt sich somit bei einem Gleichgewicht zwischen Desorbtion und Adsorption bei der Betriebstemperatur des NO-Sensors 1 ein. In der Praxis tritt jedoch der

Fall, daß der NO-Sensor 1 dem zu messenden Gas nicht ausgesetzt ist, kaum auf. Daher muss der Wert der Leitfähigkeit bei Erreichen des Gleichgewichts dadurch näherungsweise bestimmt werden, indem das Sensorsignal S1 mittels eines Tiefpasses 5 gefiltert wird. Die Zeitkonstante tv liegt dabei bei ca. 30 min. Der so gewonnene Wert für die Leitfähigkeit wird im Betrieb ständig in einem nichtflüchtigen Speicher abgelegt.

10

30

Die Steigung S' des Sensorsignals S1 ist kurz nach Inbetriebnahme des NO-Sensors 1, wie erwähnt, stark abhängig von der Lagerdauer des NO-Sensors 1. Die Lagerdauer kann in der Steuereinheit allerdings nur 15 mit hohem Aufwand bereitgestellt werden. Ersatzweise kann man das Sensorsignal S1 für eine bestimmte Zeit nach dem Einschalten des Sensors 1 beobachten und dann auf den weiteren Verlauf des Sensorsignals S1 schließen. Um den Einfluss von kurzzeitig hohen 20 Gaskonzentrationen zu minimieren, wird das Sensorsignal S1 zuerst mittels des Tiefpasses 5 gefiltert und dann dessen Steigung S' bestimmt.

Die Amplitude des Störsignalanteils, bedingt durch 25 die Verschiebung des Gleichgewichts, fällt monoton im Verlauf des Einlaufvorgangs.

Die experimentellen Parameter a, b und T hängen von der Lagerdauer des Sensors 1 und dem Sensor selbst ab. Diese Parameter können daher nicht in Versuchen bestimmt und bei der Einlaufkompensation vorgehalten werden.

15

20

25

Bei der Erfindung wird die unterschiedliche Signaldynamik zwischen einer durch das zu messende Gas
erzeugten Signaländerung und einer durch die Desorbtion von Wasser erzeugten Signaländerung ausgenutzt. Eine Änderung in der Konzentration des zu
messenden Gases hat üblicherweise eine Zeitkonstante zwischen 2 und 30 s. Das durch die Desorbtion
von Wasser bedingte Störsignal hat, je nach vorheriger Lagerdauer des Sensors, eine Zeitkonstante
zwischen einigen Minuten und mehreren Stunden.

In Figur 3 sind mittels eines Zeitdiagramms mehrere Signalverläufe gezeigt. Auf der x-Achse des Diagramms ist die Zeit und auf der y-Achse des Diagramms die Amplitude aufgetragen. Es ist zu erkennen, daß die Amplitude des nicht kompensierten NO-Sensorsignals S1 anfänglich stark und später nur mehr geringfügig zunimmt. Der Verlauf des kompensierten Sensorsignals ist auch in Figur 3 gezeigt und mit dem Bezugszeichen S2 versehen. Der Schwellenwert SW, das gefilterte Signal 23, das Steuersignal 24 für die Umluftklappe und die Zeitkonstante 26 sind ebenfalls in Figur 3 gezeigt. An der wachsenden Zeitkonstante 26 ist erkennbar, wie die Grenzfrequenz des Hochpassfilters in Richtung niedrigerer Werte verstellt wird und damit das System für Gaspulse empfindlicher wird.

Patentansprüche

5

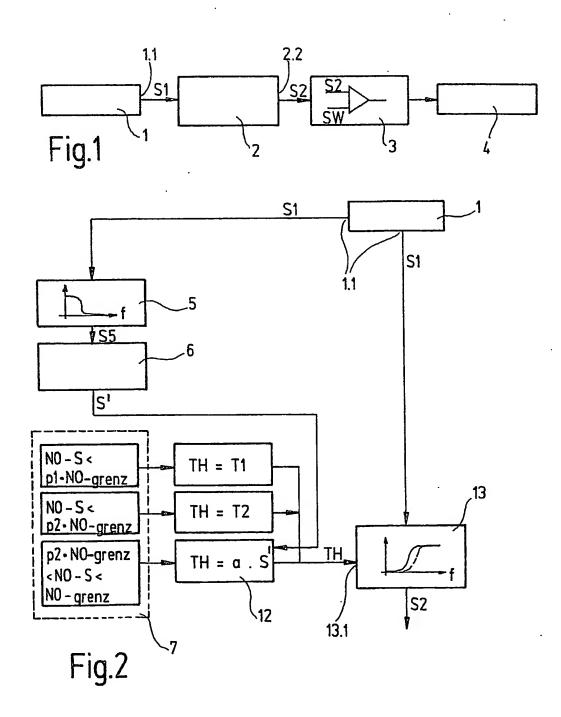
10

30

- 1. Gasmessvorrichtung mit Störkompensation, mit einem Gassensor (1) zum Erzeugen eines gaskonzentrationsabhängigen Messsignals (S1), welches Störanteil aufweisen kann, dadurch gekennzeichnet, dass dem Gassensor (1) ein Hochpassfilter (13) mit einstellbarer Grenzfrequenz nachgeschaltet ist, wobei die Grenzfrequenz mittels einer Auswahleinheit abhängig vom Störanteil vorgebbar ist.
- 2. Gasmessvorrichtung nach Patentanspruch 1, da-15 durch gekennzeichnet, dass ein Tiefpassfilter (5) vorgesehen ist, das zwischen die Auswerteeinheit und den Gassensor (1) geschaltet ist.
- 3. Gasmessvorrichtung nach Patentanspruch 2, da-20 durch gekennzeichnet, dass eine Recheneinheit (6) zwischen die Auswerteeinheit und das Tiefpassfilter (5) geschaltet ist und zur Berechnung der Steigung (S') eines vom Tiefpassfilter (5) stammenden Filterausgangssignals (S5) vorgesehen ist. 25
 - 4. Gasmessvorrichtung nach Patentanspruch 1, 2 oder 3, dadurch gekennzeichnet, dass die Auswahleinheit ausgangsseitig mit einem Steuereingang (13.1) des Hochpassfilters (13) verbunden ist und derart ausgebildet ist, dass damit anhand der Steigung (S') des Filterausgangssignals (S5) ein Wert auswählbar ist, mittels welchem die Grenzfrequenz des Hochpassfilters (13) einstellbar ist.

- 5. Gasmessvorrichtung nach einem der Patentansprüche 1 bis 4, dadurch gekennzeichnet, dass die Auswahleinheit derart ausgebildet ist, dass damit ein erster Filterwert vorgebbar ist, wenn die Differenz zwischen dem Sensorwert und einem Sollwert ein Grenzwert überschreitet, dass ein zweiter Filterwert vorgebbar ist, wenn die Differenz zwischen dem Sensorwert und dem Sollwert innerhalb eines bestimmten Bereichs liegt und ein dritter Filterwert vorgebbar ist, wenn der Sensorwert dem Sollwert entspricht.
- 6. Gasmessvorrichtung nach Patentanspruch 5, da-15 durch gekennzeichnet, dass der erste, der zweite und der dritte Filterwert Zeitkonstanten (TH) sind.
- 7. Gasmessvorrichtung nach einem der Patentansprüche 1 bis 6, dadurch gekennzeichnet, dass dem Hochpassfilter (13) ein Komparator (3) nachgeschaltet ist.
- 8. Gasmessvorrichtung nach einem der Patentansprüche 1 bis 7, dadurch gekennzeichnet, dass der Gassensor (1) ein SnO2-Gassensor ist.
 - 9. Gasmessvorrichtung nach einem der Patentansprüche 1 bis 8, dadurch gekennzeichnet, dass der Gassensor (1) derart ausgebildet ist, dass damit Stickoxid messbar ist.
 - 10. Verfahren zur Gasmessung mit Störkompensation, wobei mittels eines Gassensors (1) ein gaskonzent-rationsabhängiges Messsignals (S1) erzeugt wird,

welches einen Störanteil aufweisen kann, dadurch gekennzeichnet, dass das Messsignal (S1) mittels eines Hochpassfilters (13) mit einstellbarer Grenzfrequenz gefiltert wird, wobei die Grenzfrequenz von einer Auswahleinheit abhängig vom Störanteil vorgegeben wird.



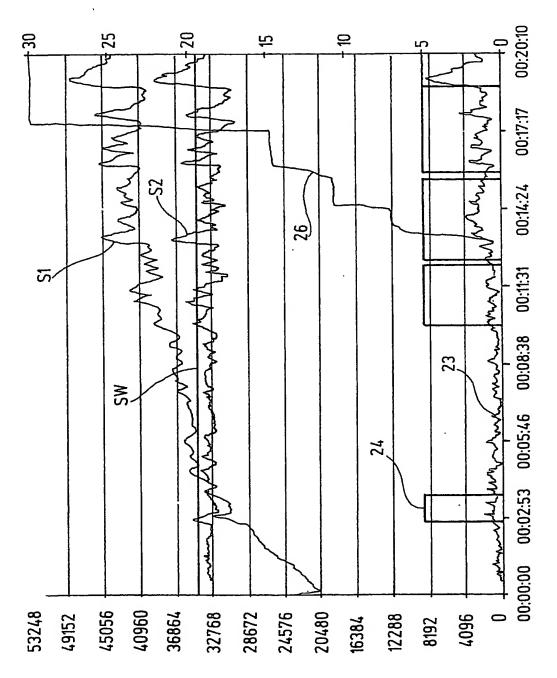


Fig.3

(12) NACH DEM VERTRAG PATENTWESEN

R DIE INTERNATIONALE ZUSAMMENARBE ... CT) VERÖFFENTLICHTE INTERNATIONALE IF DEM GEBIET DES ELDUNG

(19) Weltorganisation für geistiges Eigentum Internationales Büro



TELEVISION DE COMPANION DE COMPA

(43) Internationales Veröffentlichungsdatum 17. Juni 2004 (17.06.2004)

PCT

(10) Internationale Veröffentlichungsnummer WO 2004/051245 A3

- (51) Internationale Patentklassifikation7: B60H 3/00, G01N 33/00
- G01N 27/12,
- (21) Internationales Aktenzeichen:

PCT/DE2003/003951

(22) Internationales Anmeldedatum:

28. November 2003 (28.11.2003)

(25) Einreichungssprache:

Deutsch

(26) Veröffentlichungssprache:

Deutsch

(20) Veronenthenungssprache.

- (30) Angaben zur Priorität: 102 55 704.7 29. November 2002 (29.11.2002) D
- (71) Anmelder (für alle Bestimmungsstaaten mit Ausnahme von US): PARAGON AG [DE/DE]; Schwalbenweg 29, 33129 Delbrück (DE).
- (72) Erfinder; und
- (75) Erfinder/Anmelder (nur für US): UNGRISCH, Kurt (DE/DE); Wichemstr. 18, 72762 Reutlingen (DE). NIE-MANN, Markus [DE/DE]; Auf dem Gehren 20, 66701 Beckingen (DB), HAMM, Gerald [DE/DE]; Krokusstr. 8, 71083 Herrenberg (DE).

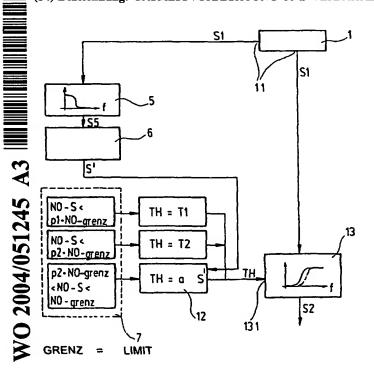
- (74) Anwalt: SPALTHOFF & LELGEMANN; Postfach 34 02 20, 45074 Essen (DE).
- (81) Bestimmungsstaaten (national): AE, AG, AL, AM, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BR, BY, BZ, CA, CH, CN, CO, CR, CU, CZ, DK, DM, DZ, EC, EE, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, HR, HU, ID, IL, IN, IS, JP, KE, KG, KP, KR, KZ, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LV, MA, MD, MG, MK, MN, MW, MX, MZ, NO, NZ, OM, PH, PL, PT, RO, RU, SC, SD, SE, SG, SK, SL, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, YU, ZA, ZM, ZW.
- (84) Bestimmungsstaaten (regional): ARIPO Patent (BW, GH, GM, KE, LS, MW, MZ, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), eurasisches Patent (AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), europäisches Patent (AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HU, IE, IT, LU, MC, NL, PT, RO, SE, SI, SK, TR), OAPI Patent (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

Veröffentlicht:

mit internationalem Recherchenbericht

[Fortsetzung auf der nächsten Seite]

- (54) Title: GAS MEASURING DEVICE AND METHOD FOR MEASURING GAS WITH COMPENSATION OF DISTURBANCES
- (54) Bezeichnung: GASMESSVORRICHTUNG UND VERFAHREN ZUR GASMESSUNG MIT STÖRKOMPENSATION



- (57) Abstract: Disclosed is a gas measuring device which comprises compensation of disturbances and offers high accuracy of measurement immediately after being activated. Said gas measuring device is provided with a gas sensor (1) for generating a measuring signal (S1) that depends on the gas concentration and can have a spurious component while a high-pass filter (13) having an adjustable limiting frequency is mounted downstream of said gas sensor (1). The limiting frequency can be predefined according to the spurious component by means of a selection unit.
- (57) Zusammenfassung: Die erfindungsgemäße Gasmessvorrichtung mit Störkompensation liefert umgehend nach dem sie in Betrieb genommen wurde, eine hohe Messgenauigkeit. Dazu umfasst die Gasmessvorrichtung einen Gassensor (1) zum Erzeugen eines von der Gaskonzentration abhängigen Messsignals (S1), welches einen Störanteil aufweisen kann, dem ein Hochpassfilter (13) mit einstellbarer Grenzfrequenz nachgeschaltet ist. Die Grenzfrequenz ist dabei mittels einer Auswahleinheit abhängig vom Störanteil vorgebbar.

(88) Veröffentlichungsdatum des internationalen
Recherchenberichts: 30. September 2004

Zur Erklärung der Zweibuchstaben-Codes und der anderen Abkürzungen wird auf die Erklärungen ("Guidance Notes on Codes and Abbreviations") am Anfang jeder regulären Ausgabe der PCT-Gazette verwiesen.

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

ational Application No POT/DE 03951

A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER
IPC 7 G01N27/12 B60H3/00

G01N33/00

According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC

B. FIELDS SEARCHED

Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols) IPC 7 G01N B60H

Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched

Electronic data base consulted during the International search (name of data base and, where practical, search terms used)

EPO-Internal

C. DOCUM	ENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT	
Category °	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
Α	WO 88/02704 A (HOELTER HEINZ) 21 April 1988 (1988-04-21) abstract page 1, paragraph 1 page 2, paragraph 3 -page 3, paragraph 1 page 5, paragraph 2 -page 6, paragraph 4	1,2,7,10
A	DE 43 28 218 A (RUMP ELEKTRONIK TECH) 23 February 1995 (1995-02-23) column 1, line 8 -column 2, line 35	1,8-10
Α	DE 33 04 324 A (BAYERISCHE MOTOREN WERKE AG) 9 August 1984 (1984-08-09) page 7, line 9-13 page 15, line 14-21	1,10
[V] F	ther documents are listed in the continuation of box C. X Patent family members	ore lieted in annex

T* tater document published after the International filing date or priority date and not in conflict with the application but
cited to understand the principle or theory underlying the invention X* document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone Y* document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art. &* document member of the same patent family
Date of mailing of the international search report
22/06/2004
Authorized officer Meyer, F
`

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

PCT/DE 03951

		PCT/DE 03951				
C.(Continua	(Continuation) DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT					
Category °	Cliation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.				
\	DE 102 02 869 A (VOLKSWAGENWERK AG) 21 August 2003 (2003-08-21) abstract; figure 3	1,9,10				
	·					

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

information on patent family members

PCT/DE 2003951

Patent document cited in search report		Publication date		Patent family member(s)	Publication date
WO 8802704	A	21-04-1988	DE	3634786 A1	14-04-1988
	••		AT	61975 T	15-04-1991
			DE	3768944 D1	02-05-1991
			WO	8802704 A1	21-04-1988
			ΕP	0287599 A1	26-10-1988
			JР	1501095 T	13-04-1989
			JP	2598443 B2	09-04-1997
			US	4930407 A	05-06-1990
DE 4328218	A	23-02-1995	DE	4328218 A1	23-02-1995
DE	••		DE	59402099 D1	17-04-1997
			WO	9505949 A1	02-03-1995
			ΕP	0713454 A1	29-05-1996
			ES	2102877 T3	01-08-1997
			JP	9503580 T	08-04-1997
			US	5793645 A	11-08-1998
DE 3304324	Α	09-08-1984	DE	3304324 A1	09-08-1984
					01 00 0003
DE 10202869	Α	21-08-2003	DE	10202869 A1	21-08-2003

INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

In ationales Aktenzeichen PCT/D=93/03951

A. KLASSIFIZIERUNG DES ANMELDUNGS COSTENSTANDES IPK 7 G01N27/12 B60H3/00 G01N33/00

Nach der Internationalen Patentikassifikation (IPK) oder nach der nationalen Klassifikation und der IPK

B. RECHERCHIERTE GEBIETE

Recherchierter Mindestprüfstoff (Klassifikationssystem und Klassifikationssymbole)

IPK 7 GOIN B60H

Recherchierte aber nicht zum Mindestprüfstoff gehörende Veröffentlichungen, soweit diese unter die recherchierten Gebiete fallen

Während der Internationalen Recherche konsultierte eiektronische Datenbank (Name der Datenbank und evtl. verwendete Suchbegriffe)

EPO-Internal

Kategorie*	Bezeichnung der Veröffentlichung, soweit erforderlich unter Angabe der in Betracht kommenden Teile	Beir. Anspruch Nr.
А	WO 88/02704 A (HOELTER HEINZ) 21. April 1988 (1988-04-21) Zusammenfassung Seite 1, Absatz 1 Seite 2, Absatz 3 -Seite 3, Absatz 1 Seite 5, Absatz 2 -Seite 6, Absatz 4	1,2,7,10
A	DE 43 28 218 A (RUMP ELEKTRONIK TECH) 23. Februar 1995 (1995-02-23) Spalte 1, Zeile 8 -Spalte 2, Zeile 35	1,8-10
А	DE 33 04 324 A (BAYERISCHE MOTOREN WERKE AG) 9. August 1984 (1984-08-09) Seite 7, Zeile 9-13 Seite 15, Zeile 14-21	1,10

entnehmen	
Besondere Kategorien von angegebenen Veröffentlichungen: A' Veröffentlichung, die den allgemeinen Stand der Technik definiert, aber nicht als besonders bedeutsam anzusehen ist E' älleres Dokument, das jedoch erst am oder nach dem internationalen Anmeldedatum veröffentlicht worden ist L' Veröffentlichung, die geelgnet ist, einen Prioritätsanspruch zweifelhaft erscheinen zu lassen, oder durch die das Veröffentlichungsdatum einer anderen im Recherchenbericht genannten Veröffentlichung belegt werden soll oder die aus einem anderen besonderen Grund angegeben ist (wie ausgeführt) O' Veröffentlichung, die sich auf eine mündliche Offenbarung, eine Benutzung, eine Ausstellung oder andere Maßnahmen bezieht P' Veröffentlichung, die vor dem internationalen Anmeldedatum, aber nach dem beanspruchten Prioritätsdatum veröffentlicht worden ist	 *T* Spätere Veröffentlichung, die nach dem Internationalen Anmeldedatum oder dem Prioritätsdatum veröffentlicht worden ist und mit der Anmeldung nicht kollidiert, sondern nur zum Verständnis des der Erfindung zugrundellegenden Prinzips oder der ihr zugrundellegenden Theorie angegeben ist *X* Veröffentlichung von besonderer Bedeutung; die beanspruchte Erfindung kann allein aufgrund dieser Veröffentlichung nicht als neu oder auf erfinderischer Tätigkeit beruhend betrachtet werden *Y* Veröffentlichung von besonderer Bedeutung; die beanspruchte Erfindung kann nicht als auf erfinderischer Tätigkeit beruhend betrachtet werden, wenn die Veröffentlichung mit einer oder mehreren anderen Veröffentlichung dieser Kategorie in Verbindung gebracht wird und diese Verbindung für einen Fachmann naheilegend ist *&* Veröffentlichung, die Mitglied derselben Patentfamilie ist
Datum des Abschlusses der internationalen Recherche	Absendedatum des Internationalen Recherchenberichts
9. Juni 2004	22/06/2004
Name und Postanschrift der Internationalen Recherchenbehörde Europäisches Patentamt, P.B. 5818 Patentlaan 2	Bevollmächtigter Bediensteter
NL ~ 2280 HV Rijswljk Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nl, Fax: (+31-70) 340-3016	Meyer, F

X Slehe Anhang Patentfamilie

Weitere Veröffentlichungen sind der Fortsetzung von Feld C zu

INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

In attonates Aktenzelchen
PCT/DE 08403951

		PCITUE	03931
C.(Fortsetz	ung) ALS WESENTLICH ANGESEHE UNTERLAGEN Bezeichnung der Veröffentlichung, soweit erforderlich unter Angabe der in Betracht komm	ondon Telle	Betr. Anspruch Nr.
Kalegone	Bezeignnung der Veronentlichung, soweil enorderlich unter Angabe der in behacht köntig	enden Telle	Dea: Palopradi III.
A	DE 102 02 869 A (VOLKSWAGENWERK AG) 21. August 2003 (2003-08-21) Zusammenfassung; Abbildung 3		1,9,10
			·

INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

n Patentiamilie genoren Angaben zu Veröttentlichtungen, die zu 03951 PCT/DE Datum der Mitglied(er) der im Recherchenbericht Datum der Veröffentlichung Veröffentlichung Patentfamilie angeführtes Patentdokument 14-04-1988 WO 8802704 Α 21-04-1988 DE 3634786 A1 AT 61975 T 15-04-1991 02-05-1991 DE 3768944 D1 21-04-1988 WO 8802704 A1 EP 0287599 A1 26-10-1988 13-04-1989 JP 1501095 T 09-04-1997 JP 2598443 B2 US 4930407 A 05-06-1990 23-02-1995 DE 4328218 A1 23-02-1995 DE 4328218 Α 17-04-1997 59402099 D1 DE WO 9505949 A1 02-03-1995 EP 0713454 A1 29-05-1996 01-08-1997 2102877 T3 ES 08-04-1997 JP 9503580 T 5793645 A 11-08-1998 บร 09-08-1984 DE 3304324 A1 DE 3304324 Α 09-08-1984 21-08-2003 Α 21-08-2003 DE 10202869 A1

EP

1365234 A2

tionales Aktenzeichen

26-11-2003

DE 10202869